

## 演習問題10 の解答

### 問題10.1 の解答

棒材料の単位体積あたりの重量（比重量）を  $q$  (N/mm<sup>3</sup>) とすると、下端から  $x$  の距離にある断面上の引張り応力は、

$$\sigma = \frac{qAx}{A} = qx \quad (\text{N/mm}^2)$$

となる。よって、下端から  $x$  の距離にある厚さ  $dx$  の微小体積要素に蓄えられる弾性ひずみエネルギーは、

$$dU = \frac{\sigma^2}{2E} A dx = \frac{q^2 x^2}{2E} A dx$$

となる。したがって、この棒材に蓄えられる全弾性ひずみエネルギーは、

$$U = \int_0^\ell dU = \frac{q^2 A}{2E} \int_0^\ell x^2 dx = \frac{q^2 A \ell^3}{6E}$$

ここで、 $q = \frac{mg}{Al}$  を代入すると、

$$U = \frac{\left(\frac{mg}{Al}\right)^2 A \ell^3}{6E} = \frac{m^2 g^2 \ell}{6AE}$$

### 問題10.2 の解答

(a)(b)(c) 棒の弾性ひずみエネルギーをそれぞれ  $U_a$ ,  $U_b$ ,  $U_c$  とする。

$$U_a = \frac{\sigma^2}{2E} A \ell = \frac{\sigma_e^2 \pi}{2E \cdot 4} (2d)^2 2\ell = \frac{\sigma_e^2 \pi d^2 \ell}{E}$$

ここで、 $\sigma_e$  は最大応力である。

(b) 棒では、仮定により応力集中はないものと考えられる。

直径  $d$  の部分の応力は  $P_b / \left(\frac{\pi}{4} d^2\right)$  となり、この応力が  $\sigma_e$  となる。直径  $2d$  の部分の応力は、

$P_b / \left(\frac{\pi}{4} (2d)^2\right)$  となり、この部分の応力は  $\sigma_e / 4$  となる。よって、

$$\begin{aligned} U_a &= \frac{\sigma^2}{2E} A \ell = \frac{\sigma_e^2 \pi}{2E \cdot 4} (d)^2 \ell + \frac{\left(\frac{\sigma_e}{4}\right)^2 \pi}{2E \cdot 4} (2d)^2 \ell \\ &= \frac{5\sigma_e^2 \pi d^2 \ell}{32E} \end{aligned}$$

$$U_c = \frac{\sigma^2}{2E} A \ell = \frac{\sigma_e^2 \pi}{2E} \frac{\pi}{4} (d)^2 2\ell = \frac{\sigma_e^2 \pi d^2 \ell}{4E}$$

大きさを比較すると、

$$U_a : U_b : U_c = 32 : 5 : 8$$

### 問題10.3 の解答

右端から  $x$  の距離にある断面の直径を  $d$  とすれば、この断面の断面積  $A$  と、この断面に生じる応力  $\sigma$  は、それぞれ

$$A = \frac{\pi}{4} d^2$$

$$\sigma = \frac{P}{\frac{\pi}{4} d^2}$$

である。したがって図の厚さ  $dx$  の部分に蓄えられる弾性ひずみエネルギー  $dU$  は

$$dU = \frac{\sigma^2}{2E} A dx = \frac{\left(\frac{4P}{\pi d^2}\right)^2 \pi}{2E} \frac{\pi}{4} d^2 dx = \frac{2P^2 dx}{\pi E d^2}$$

ここで、

$$d = d_1 + \frac{(d_2 - d_1)x}{\ell}$$

であるから、棒全体に蓄えられる弾性ひずみエネルギー  $U$  は

$$U = \int_0^\ell dU = \frac{2P^2}{\pi E} \int_0^\ell \frac{dx}{d^2} = \frac{2P^2}{\pi E} \int_0^\ell \frac{dx}{\left(d_1 + \frac{(d_2 - d_1)x}{\ell}\right)^2}$$

$$= \frac{2P^2}{\pi E} \left[ \left( \frac{-\ell}{d_2 - d_1} \right) \frac{1}{\left\{ d_1 + (d_2 - d_1) \frac{x}{\ell} \right\}} \right]_0^\ell$$

$$= \frac{2P^2}{\pi E} \frac{-\ell}{d_2 - d_1} \left[ \frac{1}{d_2} - \frac{1}{d_1} \right]_0^\ell$$

$$= \frac{2P^2}{\pi E} \frac{\ell}{d_1 d_2}$$

問題10.4 の解答

固定端  $A$  より任意の距離  $x$  の断面の曲げモーメントは

$$M_x = -R_A x + M_A + \frac{f_0}{2} x^2$$

支点のたわみおよび傾き角は 0 であるから、カスティリアノの定理より

$$\frac{\partial U}{\partial R_A} = 0$$

$$\frac{\partial U}{\partial M_A} = 0$$

$$U = \int_0^\ell \frac{M_x^2}{2EI} dx$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial U}{\partial R_A} &= \frac{\partial U}{\partial M_x} \frac{\partial M_x}{\partial R_A} = \frac{1}{2EI} \int_0^\ell 2M_x \frac{\partial M_x}{\partial R_A} dx \\ &= \frac{1}{EI} \int_0^\ell \left( -R_A x + M_A + \frac{f_0}{2} x^2 \right) (-x) dx \\ &= \frac{1}{EI} \left[ \frac{R_A}{3} x^3 - \frac{M_A}{2} x^2 - \frac{f_0}{8} x^4 \right]_0^\ell \\ &= \frac{1}{EI} \left( \frac{R_A}{3} \ell^3 - \frac{M_A}{2} \ell^2 - \frac{f_0}{8} \ell^4 \right) = 0 \end{aligned}$$

$$8R_A \ell^3 - 12M_A \ell^2 - 3f_0 \ell^4 = 0 \quad (a)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial U}{\partial M_A} &= \frac{\partial U}{\partial M_x} \frac{\partial M_x}{\partial M_A} = \frac{1}{2EI} \int_0^\ell 2M_x \frac{\partial M_x}{\partial M_A} dx \\ &= \frac{1}{EI} \int_0^\ell \left( -R_A x + M_A + \frac{f_0}{2} x^2 \right) dx \\ &= \frac{1}{EI} \left[ -\frac{R_A}{2} x^2 + M_A x + \frac{f_0}{6} x^3 \right]_0^\ell \\ &= \frac{1}{EI} \left( -\frac{R_A}{2} \ell^2 + M_A \ell + \frac{f_0}{6} \ell^3 \right) = 0 \end{aligned}$$

$$M_A - \frac{R_A}{2} \ell + \frac{f_0}{6} \ell^2 = 0$$

$$6M_A - 3R_A \ell + f_0 \ell^2 = 0 \quad (b)$$

式(a), (b)を連立して解くと

$$R_A = \frac{f_0}{2} \ell = R_B$$

$$M_A = \frac{f_0}{12} \ell^2 = M_B$$

### 問題10.5 の解答

左端から  $x$  をとり, C 点に単位の仮想荷重および仮想モーメントを加えたときの片持はりに生じる曲げモーメント  $M'$  および  $M''$  は, それぞれ

$$M' = 0 \quad (0 \leq x \leq \frac{\ell}{2})$$

$$M' = \left(x - \frac{\ell}{2}\right) \quad (\frac{\ell}{2} \leq x \leq \ell)$$

$$M'' = 0 \quad (0 \leq x \leq \frac{\ell}{2})$$

$$M'' = 1 \quad (\frac{\ell}{2} \leq x \leq \ell)$$

したがって求めるたわみ, およびたわみ角は

$$\begin{aligned} \delta &= \int_0^{\frac{\ell}{2}} \frac{MM'}{EI} dx + \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \frac{MM'}{EI} dx \\ &= \int_0^{\frac{\ell}{2}} \frac{Px \times 0}{EI} dx + \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \frac{Px \times \left(x - \frac{\ell}{2}\right)}{EI} dx \\ &= \frac{5P\ell^3}{48EI} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} i &= \int_0^{\frac{\ell}{2}} \frac{MM'}{EI} dx + \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \frac{MM'}{EI} dx \\ &= \int_0^{\frac{\ell}{2}} \frac{Px \times 0}{EI} dx + \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \frac{Px \times 1}{EI} dx \\ &= \frac{3P\ell^2}{8EI} \end{aligned}$$

### 問題10.6 の解答

曲げひずみエネルギー  $U$  は

$$U = \frac{1}{2EI} \left\{ \int_0^{\ell} (Px)^2 dx + \int_0^{\ell} (P\ell)^2 dx \right\} = \frac{1}{2EI} \left\{ P^2 \left( \frac{\ell^3}{3} + \ell^3 \right) \right\} = \frac{4}{3} P^2 \ell^3 / 2EI$$

$$U = \frac{2 P^2 \ell^3}{3 EI}$$

また A 点の垂直たわみ  $\delta_A$  は

$$\delta_A = \frac{\partial U}{\partial P} = \frac{\partial}{\partial P} \left( \frac{2 P^2 \ell^3}{3 EI} \right) = \frac{4 P \ell^3}{3 EI}$$

### 問題10.7 の解答

AB 部分は、曲げモーメント  $M_{AB} = P x_2$  と、ねじりモーメント  $T_{AB} = P b$  が作用し、BC部分は、曲げモーメント  $M_{CB} = P x_1$  のみが作用する。

この直角棒全体のひずみエネルギー  $U$  は

$$U = \int_0^a \frac{M_{AB}^2}{2EI} dx_2 + \int_0^a \frac{T_{AB}^2}{2GI_p} dx_2 + \int_0^b \frac{M_{CB}^2}{2EI} dx_1$$

$$= \frac{P^2 a^3}{6EI} + \frac{P^2 a b^2}{2GI_p} + \frac{P^2 b^3}{6EI}$$

C 点の垂直変位  $\delta_C$  はカスティリアノの定理を用いると

$$\delta_C = \frac{\partial U}{\partial P} = \frac{p(a^3 + b^3)}{3EI} + \frac{P^2 a b^2}{GI_p}$$

### 問題10.8 の解答

部材 AB の軸力を  $T_1$ 、部材 BC の軸力を  $T_2$  とすると、力のつり合い条件より

$$T_1 \cos \theta + T_2 = 0$$

$$T_1 \sin \theta = P$$

これを、 $T_1, T_2$  について解くと

$$T_1 = \frac{P}{\sin \theta}$$

$$T_2 = -\frac{P}{\tan \theta}$$

ひずみエネルギーの式にカスティリアノの定理を適用し、 $T_1, T_2$  を代入すると、

$$\delta_B = \frac{\partial U}{\partial P} \left( \frac{T_1^2 \ell_1}{2AE} + \frac{T_2^2 \ell_2}{2AE} \right) = \frac{T_1 \ell_1}{AE} \frac{\partial T_1}{\partial P} + \frac{T_2 \ell_2}{AE} \frac{\partial T_2}{\partial P}$$

$$\ell_1 = \frac{\ell}{\cos \theta}$$

$$\ell_2 = \ell$$

および

$$\frac{\partial T_1}{\partial P} = \frac{1}{\sin \theta}$$

$$\frac{\partial T_2}{\partial P} = -\frac{1}{\tan \theta}$$

を代入すると、

$$\begin{aligned} \delta_B &= \frac{1}{AE} \frac{P}{\sin \theta} \frac{\ell}{\cos \theta} \frac{1}{\sin \theta} + \frac{1}{AE} \left( -\frac{P}{\tan \theta} \right) \ell \left( -\frac{1}{\tan \theta} \right) \\ &= \frac{P \ell}{AE} \frac{1 + \cos^3 \theta}{\sin^2 \theta \cos \theta} \end{aligned}$$

### 問題10.9 の解答

はりを AC 間と CB 間に分け、それぞれの区間の曲げモーメントを  $M_1, M_2$ 、弾性ひずみエネルギーを  $U_1, U_2$  とすれば

$$M_1 = -R_A x + \frac{1}{2} f_0 x^2$$

$$M_2 = -R_A x + \frac{f_0 \ell}{3} \left( x - \frac{\ell}{6} \right)$$

$$U = U_1 + U_2$$

$$U_1 = \frac{1}{2EI} \int_0^{\frac{\ell}{3}} M_1^2 dx$$

$$U_2 = \frac{1}{2EI} \int_{\frac{\ell}{3}}^{\ell} M_2^2 dx$$

支点 A の反力  $R_A$  による変位  $\delta_A$  は

$$\delta_A = \frac{\partial U}{\partial R_A} = \frac{\partial U_1}{\partial R_A} + \frac{\partial U_2}{\partial R_A} = \frac{\partial U_1}{\partial M_1} \frac{\partial M_1}{\partial R_A} + \frac{\partial U_2}{\partial M_2} \frac{\partial M_2}{\partial R_A}$$

$$= \frac{1}{EI} \left\{ \int_0^{\frac{\ell}{3}} M_1 \frac{\partial M_1}{\partial R_A} dx + \int_{\frac{\ell}{3}}^{\ell} M_2 \frac{\partial M_2}{\partial R_A} dx \right\}$$

$M_1, M_2$  の値および

$$\frac{\partial M_1}{\partial R_A} = \frac{\partial M_2}{\partial R_A} = -x$$

A 点での条件

$$X = 0 \text{ で } \delta_A = 0$$

とおくと,

$$\int_0^{\frac{\ell}{3}} \left( R_A x - \frac{1}{2} f_0 x^2 \right) x dx + \int_{\frac{\ell}{3}}^{\ell} \left\{ R_A x - \frac{f_0 \ell}{3} \left( x - \frac{\ell}{6} \right) \right\} x dx = 0$$

$$\left[ \frac{1}{3} R_A x^3 - \frac{1}{8} f_0 x^4 \right]_0^{\frac{\ell}{3}} + \left[ \frac{1}{3} R_A x^3 - \frac{f_0 \ell}{9} x^3 + \frac{f_0 \ell^2}{36} x^2 \right]_{\frac{\ell}{3}}^{\ell} = 0$$

$$R_A = \frac{1}{216} f_0 \ell + \frac{1}{3} f_0 \ell - \frac{1}{12} f_0 \ell - \frac{1}{81} f_0 \ell + \frac{1}{108} f_0 \ell$$

$$R_A = \frac{163}{648} f_0 \ell$$

### 問題10.10 の解答

(1) 曲げモーメントとねじりモーメント分布は

$$\text{曲げモーメント } M = Px$$

$$\text{ねじりモーメント } M_t = Ps$$

となる。よって、弾性ひずみエネルギーは

$$U_B = \frac{1}{2EI} \int_0^{\ell} M^2 dx = \frac{P^2 \ell^3}{6EI}$$

$$U_T = \frac{1}{2GI_P} \int_0^{\ell} M_t^2 dx = \frac{P^2 s^2 \ell}{2GI_P}$$

(2) 片持はりであるので,

A 点に単位の仮想横荷重を加えたときのモーメント分布

$$\bar{M} = 1 \cdot x$$

A 点に単位の仮想ねじりモーメントを加えたときのモーメント分布

$$\bar{M}_t = 1$$

となり、変位とねじれ角は、次のようになる。

$$\delta = \frac{1}{EI} \int_0^{\ell} M \bar{M} dx = \frac{1}{EI} \int_0^{\ell} P x^2 dx = \frac{P \ell^3}{3EI}$$

$$\psi = \frac{1}{GI_P} \int_0^{\ell} M_t \bar{M}_t dx = \frac{1}{GI_P} \int_0^{\ell} P s dx = \frac{Ps}{GI_P} \ell$$