

第4回栗谷川研究室研究進捗報告会（12月分）

日時：2020年12月23日（水）集合 9:50 報告会 10:00～15:40 懇親会：16:00～

場所：Zoom

【報告時間 35分 or 40分】

進捗報告（10分/1人）＋学生&OB/OG 質問（15分）＋教員（10分）
（15分/2人）＋学生&OB/OG 質問（15分）＋教員（10分）

【発表プログラム】

10:00-10:40 筋電信号を利用したリモートロボットの製作（福地・吉澤）

10:40-11:20 健康増進のためのストレッチ効果の評価手法構築に関する研究（内野・鈴木）

11:20-11:30 休憩

11:30-12:05 自動運転車両における情報呈示に関する研究（志茂坂）

12:05-12:40 顔表情計測に関する基礎的研究（姜）

12:40-13:20 昼食

13:20-13:55 ロール角制御を有するパーソナルモビリティの運動特性設計に関する研究（廣谷）

13:55-14:35 自動運転車両における車線変更等に用いるステアリングスイッチの形状及び配置に関する基礎的研究（奥田・田島）

14:35-14:45 休憩

14:45-15:25 Virtual Reality を利用した建設機械シミュレータの距離感向上に関する研究（関・森尾）

15:25-15:40 総評

15:40-16:00 準備

16:00～ 懇親会

※研究室 OB・OG にも進捗報告会の案内を送ります。先輩との様々な面での交流の場として活用して下さい。